

# 確認する

準備  
確認する

## 自車位置の自動補正を確認する

別売のVICSビーコン受信機・  
自立航法ユニット  
(CY-TBG100D)が必要です。

車から出力される車速パルスを利用して、より正確な自車位置を地図画面上に表示させることができます。  
(全自動距離補正システム)

本機を正しく動作させるため、取り付けたあと、

- ①「車速パルス」と「学習レベル」をリセットし、
- ② 現在地画面で、しばらく(30分程度)走行してください。

### 取付チェック画面



車速パルス  
数字が変化していますか?  
**パルスリセット** を選ぶと、  
車速パルスが0にリセットされます。

VICSビーコン受信機・自立航法  
ユニット(CY-TBG100D)を接続したときのみ、表示されます。

学習レベル(距離補正の精度)  
数字が変化していますか?  
(レベル3が最も誤差の少ない状態)  
**レベルリセット** を選ぶと、  
レベルが1にリセットされます。

### 走行時のお願い

オープニング画面が終了するまで、車を発進させないでください。  
平均時速20 km以上で見通しの良い場所を走行してください。  
GPS信号を受信していることを確認してください。(☞28ページ)

### お知らせ

次の場合にもレベルリセットが必要です。  
同じ車で違うタイヤに交換した場合 / 同じ車でタイヤをローテーションした場合  
市街地などで渋滞・停車を頻繁にくり返すコースや右左折が多いコース、またGPS信号を受信しにくいコースでは補正処理に時間がかかり、学習内容に誤差が出ることがあります。  
車種によっては、スピードをあげると自車マークが動かなくなることがあります、補正処理を行っている間は故障ではありません。

## 自車位置を変更する

下記のようなときに操作します。  
自車がいる地点と地図上  
の自車位置が異なるとき  
GPS信号を受信できずに  
自車位置が正しく表示さ  
れないとき

- ① 取付チェック画面から**自車位置変更**を選ぶ



- ② ジョイスティックで位置を調整し、**決定**を押す



- ③ ジョイスティックで自車マークを進行方向に合わせて、**決定**を押す



ジョイスティックで選んで、  
押して決定

メニュー画面を表示

