

## 自車位置の自動補正を確認する

車から出力される車速パルスを利用して、より正確な自車位置を地図画面上に表示させます。(全自動距離補正システム)

本機を正しく動作させるため、取り付けたと、

- ①「車速パルス」「学習レベル」「ジャイロ角度補正」「3Dセンサー」をリセットし、
- ② 現在地画面で、しばらく(30分程度)走行してください。



取付チェック画面

- 車速パルス  
「パルスリセット」を選ぶと、車速パルスが0になります。
- 学習レベル(距離補正の精度)  
(レベル3が最も誤差の少ない状態)  
「レベルリセット」を選ぶと、レベルが1になります。
- ジャイロ角度補正  
「補正リセット」を選ぶと、未補正になります。
- 3Dセンサー  
「センサーリセット」を選ぶと、未補正になります。

### 走行時のお願い

オープニング画面が終了するまで、車を発進させないでください。  
平均時速20 km以上で見通しの良い場所を走行してください。  
GPS信号を受信していることを確認してください。(P16ページ)

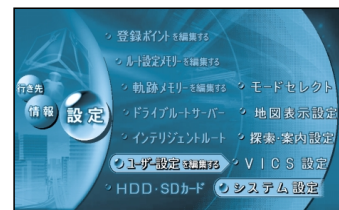
### お知らせ

次の場合にもレベルリセットが必要です。  
同じ車で違うタイヤに交換した場合 / 同じ車でタイヤをローテーションした場合 / 本機を別の車に載せ替えた場合  
市街地などで渋滞・停車を頻繁に繰り返すコースや右左折が多いコース、またGPS信号を受信しにくいコースでは補正処理に時間がかかり、学習内容に誤差が出ることがあります。  
50 kmほど走行しないと、3Dセンサーが補正完了にならない場合があります。  
車種によっては、スピードをあげると自車マークが動かなくなることがありますが、補正処理を行っている間は故障ではありません。

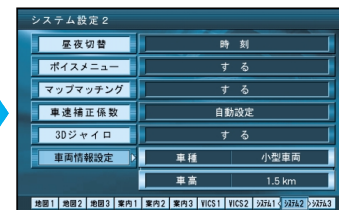
## 車両情報を設定する

車種、車高を設定すると、周辺駐車場検索の際に、条件に合った駐車場を検索します。また、車両情報をVICIS情報と参照し、交通情報作成に役立ちます。

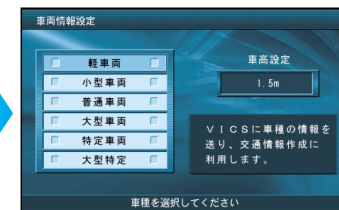
- ① メニュー画面「設定」から「ユーザー設定を編集する」、「システム設定」を選ぶ



- ② システム設定2画面から「車両情報設定」を選ぶ



- ③ 車種、車高を設定する



- 車両
- 「軽車両」：ナンバープレート「40」 「50」 (黄色)
  - 「小型車両」：ナンバープレート「5」 「5」 「7」 「7」
  - 「普通車両」：ナンバープレート「3」 「3」
  - 「大型車両」：ナンバープレート「1」 「1」
  - 「特定車両」：小型車・普通車の「8」
  - 「大型特定」：大型車の「8」

車高  
0.8 m ~ 4.0 mの間で設定できます。

### お知らせ

駐車場情報に制限や車高等の情報がない場合、条件にあった駐車場を検索できないことがあります。