

ナビ設定

1 設定メニューから
ナビ設定を選ぶ

● 設定メニュー→ P. 52

2 各種項目を設定
する (下記)

3 **完了**を選ぶ

● 変更内容を本機に反映し、設定を完了します。

お知らせ

● 手順 **3** で **戻る** を選ぶと、変更した内容を破棄して設定を完了します。

VICS渋滞／規制音声自動発声 (P. 91)	ルート上の前方約 10 kmの交通状況 (渋滞や交通規制など)を音声案内する／しないを設定する。	● する ルート前方の交通状況が音声案内されます。 ● しない 渋滞規制音声案内されません。			
自動音声案内 (P. 90)	ルート音声案内する／しないを設定する。	● する ルート音声案内されます。 ● しない ルート音声案内されません。			
他モード時の案内	ワンセグやメニュー画面を表示中に、ナビゲーションの音声案内をする／しないを設定する。	● する ナビゲーションの音声案内が、ワンセグやメニュー画面表示中も出力されます。 ● しない ナビゲーションの音声案内は、ワンセグやメニュー画面表示中は出力されません。			
踏切案内 (P. 36、90)	踏切にさしかかったとき、案内する／しないを設定する。	● する 踏切にさしかかると、マークと音声で案内されます。 ● しない 踏切案内されません。			
合流案内 (P. 36、90)	高速道路・有料道路の合流にさしかかったとき、案内する／しないを設定する。	● する 高速道路・有料道路での合流地点が、マークと音声で案内されます。 ● しない 合流案内されません。			
カーブ案内 (P. 36、91)	急なカーブにさしかかったとき、案内する／しないを設定する。	● する 急なカーブにさしかかると、マークと音声で案内されます。 ● しない カーブ案内されません。			
ハートフル音声 (P. 88)	ハートフル音声を出力する／しないを設定する。	● する 起動時の日付案内や季節のあいさつなどが出力されます。 ● しない ハートフル音声は出力されません。			
居眠り防止案内 (P. 88)	居眠り防止案内する／しないを設定する。	● する 定期的に居眠り防止案内されます。 ● しない 居眠り防止案内されません。			
料金案内 (P. 91)	料金案内する／しないを設定する。	● する 料金案内されます。 ● しない 料金案内されません。			
到着予想時刻	到着予想時刻を算出するための平均車速を設定する。 変更する を選ぶ	<table border="1"> <tbody> <tr> <td>◀▶で平均車速を設定する</td> <td> <ul style="list-style-type: none"> ● 一般道：5 km/h～ 30 km/h～ 60 km/h ● 有料道：5 km/h～ 60 km/h～ 80 km/h ● 高速道：5 km/h～ 80 km/h～ 120 km/h </td> <td>完了 を選ぶ</td> </tr> </tbody> </table>	◀▶で平均車速を設定する	<ul style="list-style-type: none"> ● 一般道：5 km/h～ 30 km/h～ 60 km/h ● 有料道：5 km/h～ 60 km/h～ 80 km/h ● 高速道：5 km/h～ 80 km/h～ 120 km/h 	完了 を選ぶ
◀▶で平均車速を設定する	<ul style="list-style-type: none"> ● 一般道：5 km/h～ 30 km/h～ 60 km/h ● 有料道：5 km/h～ 60 km/h～ 80 km/h ● 高速道：5 km/h～ 80 km/h～ 120 km/h 	完了 を選ぶ			
交差点拡大図自動表示 (P. 32)	交差点拡大図、立体交差点拡大図、ハイウェイ入口案内を表示する／しないを設定する。	● する 交差点拡大図表示されます。 ● しない 交差点拡大図表示されません。			
レーンリスト自動表示 (P. 31)	レーンリストを表示する／しないを設定する。	● する レーンリストが表示されます。 ● しない レーンリストは表示されません。			
ハイウェイ分岐図自動表示 (P. 33)	ハイウェイ分岐図を表示する／しないを設定する。	● する ハイウェイ分岐図が表示されます。 ● しない ハイウェイ分岐図は表示されません。			
ETC拡大図表示 (P. 33)	ETC拡大図を表示する／しないを設定する。	● する ETC拡大図が表示されます。 ● しない ETC拡大図は表示されません。			
スマートアシスト (P. 143)	スマートアシスト機能で自車位置を更新する／しないを設定する。	● する スマートアシスト機能で自車位置が更新されます。 ● しない スマートアシスト機能で自車位置が更新されません。			
走行／停止判定	走行／停止の判定を、GPSと加速度センサーで行うか、サイドブレーキ信号で行うかを設定する。	● 自動 走行／停止の判定を、GPSと加速度センサーで行います。 ● 配線 走行／停止の判定を、サイドブレーキ信号で行います。			